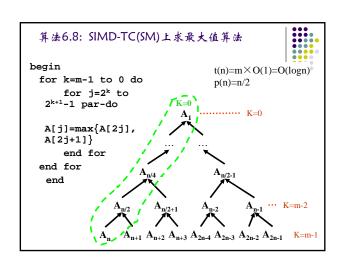
# 第二篇 并行算法的设计 第四章 并行算法的设计基础 第五章 并行算法的一般设计方法 第六章 并行算法的基本设计技术 第七章 并行算法的一般设计过程



# 第六章 并行算法的基本设计技术

- 6.1 划分设计技术
- 6.2 分治设计技术
- 6.3 平衡树设计技术
- 6.4 倍增设计技术
- 6.5 流水线设计技术



## 计算前缀和

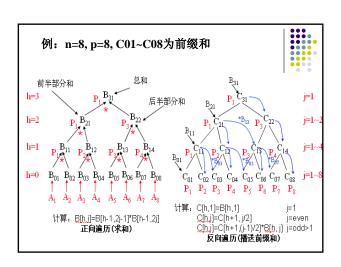
◆问题定义

- n个元素{x<sub>1</sub>,x<sub>2</sub>,...,x<sub>n</sub>},前缀和是n个部分和: S<sub>i</sub>=x<sub>1</sub>\*x<sub>2</sub>\*...\*x<sub>i</sub>, 1≤i≤n 这里\*可以是+或×
- ◆ 串行算法: S<sub>i</sub>=S<sub>i-1</sub>\*x<sub>i</sub> 计算时间为 O(n)
- ◆ 并行算法: p154算法6.9 SIMD-TC上非递归算法 ◆A[i]=x<sub>i</sub>, i=1~n,

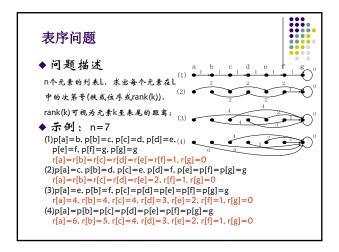
B[h,j]和C[h,j]为辅助数组(h=0~logn, j=1~n/2h) 数组B记录由叶到根正向遍历树中各结点的信息(求和) 数组C记录由根到叶反向遍历树中各结点的信息(播送前 缀和)

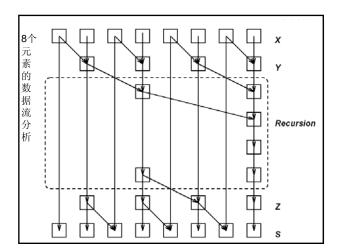
# 6.3平衡树设计技术

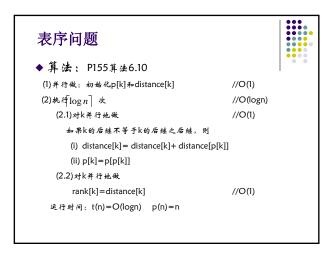
- ◆设计思想
  - 以树的叶结点为输入,中间结点为处理结点, 由叶向根或由根向叶逐层进行并行处理。
- ◆示例
  - 求最大值
  - 计算前缀和



```
input: Sequence x of n=2^k elements of type T, binary associative operator \oplus : T \times T
Putput: Sequence s of n=2^k elements of type T, with s_k=\oplus_{i=1}^k x_i for 1\leqslant k\leqslant n.
                                         if n=1 then
                                             s_1 \leftarrow x_1
 PRAM求前缀和算法
                                             return s
                                         endif
                                         forall i \in 1: n/2 do
SCAN(sequenceT x,
                                            y_i \leftarrow x_{2i-1} \oplus x_{2i}
\theta: T \times T \to T
                                         enddo
                                          \langle z_1, \ldots, z_{n/2} \rangle \leftarrow \text{SCAN}(\langle y_1, \ldots, y_{n/2} \rangle, \oplus)
                                          forall i \in 1:n do
                                             if even(i) then
                                             elsif i = 1 then
                                               s_1 \leftarrow x_1
                                             else
                                               s_i \leftarrow z_{(i-1)/2} \oplus x_i
                                             endif
                                         enddo
                                         return.
```







# 6.4倍增设计技术

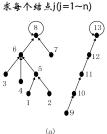
- ◆设计思想
  - 又称指針跳跃(pointer jumping)技术,特别 适合于处理链表或有向树之类的数据结构;
  - も递归调用射,所要处理数据之间的距离逐步加倍,经过k步后即可完成距离为2k的所有数据的计算。
- ◆示例
  - 表序问题
  - 求森林的根

# 求森林的根

◆问题描述

一组有向树F中,如果<i,j>是F中的一条弧,则p[i]=j(即j是i的双亲); 若i为根,则p[i]=i。求每个结点j( $j=1\sim n$ ) 的树根s[j].

◆ 示例 初始射 P[I]=p[2]=5 p[3]=p[4]=p[5]=6 P[6]=p[7]=8 p[8]=8 P[9]=10 p[10]=11 p[11]=12 p[12]=13 p[13]=13 s[i]=p[i]

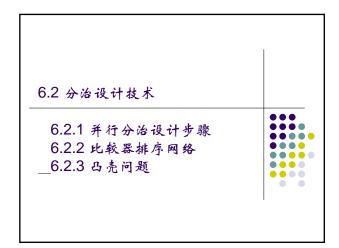


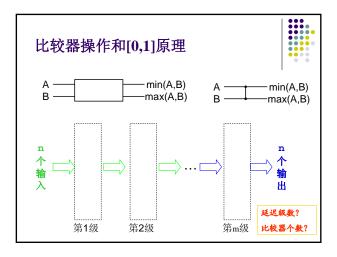
# 

# Batcher归并、排序网络



- ◆ 比较器操作和[0,1]原理
- ◆ 奇偶归并网络
- ◆ 双调归并网络
- ◆ Batcher排序网络
- ◆ 2D-Mesh上的排序算法





# 并行分治设计步骤



- ◆ 将輸入划分成若干个规模相等的子问题;
- ◆同时(并行地)递归求解这些子问题;
- ◆ 并行地归并子问题的解,直至得到原问 题的解。

[0,1]原理:如果一个n输入的网络能够排序所有2<sup>n</sup> 种0,1序列,那么它也能排序n个数的任意序列。



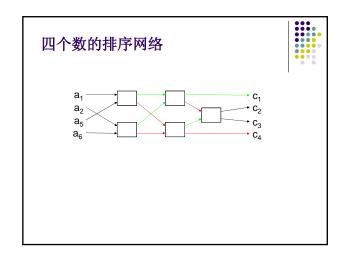
0, 1, 0, 0, 1, 1, 0 => 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1

反证法: 设f是单调函数,且网络对于序列 $(a_1,...,a_n)$ 排序的结果 $(b_1,...,b_n)$ 中存在 $b_i$ 有 $b_i$ > $b_{i+1}$ ,即b序列不是有序的.

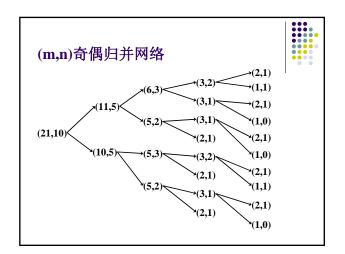
那么,该网络对于序列(f(a<sub>1</sub>),...,f(a<sub>n</sub>))排序成(f(b<sub>1</sub>),...,f(b<sub>n</sub>)) 且f(b<sub>i</sub>)!=f(b<sub>i+1</sub>)时有f(b<sub>i</sub>)>f(b<sub>i+1</sub>).

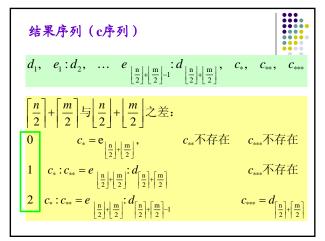
**令**b<sub>i</sub><b<sub>i</sub>:f(b<sub>i</sub>)=0; b<sub>i</sub>>=b<sub>i</sub>:f(b<sub>i</sub>)=1,则有

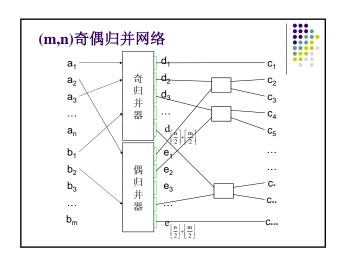
 $f(b_i)=1, f(b_{i+1})=0$ ,所以 $(f(b_1),...,f(b_n))$ 不是有序的,即不能够对输入的(0,1)序列排序。

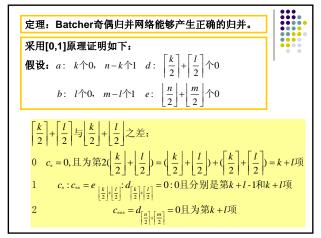


- □ 两个序列中的奇数位元素拿出来组成两个有序序列,由 奇归并器归并;
  □ 两个序列中的偶数位元素拿出来组成两个有序序列,由 偶归并器归并;  $(a_1,a_3,...,a_{2\left \lfloor \frac{n}{2} \right \rfloor -1}),(b_1,b_3,...,b_{2\left \lfloor \frac{m}{2} \right \rfloor -1}) \Rightarrow (d_1,d_2,...,d_{\left \lfloor \frac{n}{2} \right \rfloor + \left \lfloor \frac{m}{2} \right \rfloor})$   $(a_2,a_4,...,a_{2\left \lfloor \frac{n}{2} \right \rfloor}),(b_2,b_4,...,b_{2\left \lfloor \frac{m}{2} \right \rfloor}) \Rightarrow (e_1,e_2,...,e_{\left \lfloor \frac{n}{2} \right \rfloor + \left \lfloor \frac{m}{2} \right \rfloor})$ □ 奇归并器输出的第一个数做为结果,第i个数与偶归并器输出的第i+1个两两比较,依次作为结果。
  - $d_1, \quad e_1:d_2, \quad \dots \quad e_{\left \lfloor \frac{\mathbf{n}}{2} \right \rfloor + \left \lfloor \frac{\mathbf{m}}{2} \right \rfloor 1}:d_{\left \lfloor \frac{\mathbf{n}}{2} \right \rfloor + \left \lfloor \frac{\mathbf{m}}{2} \right \rfloor}, \quad c_*, \quad c_{**}, \quad c_{***}$









$$C_{OE}^{M}(m,n) = \begin{cases} \sum_{C_{OE}^{M}(n)}^{mn} \frac{m \leq 1}{2} \\ C_{OE}^{M}(n,n) = C_{OE}^{M}(n,n) \end{cases}$$

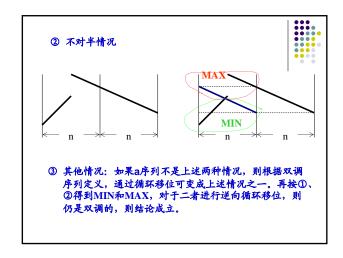
$$= \sum_{n \to \infty}^{mn} C_{OE}^{M}(n,n) = O(n \log n)$$

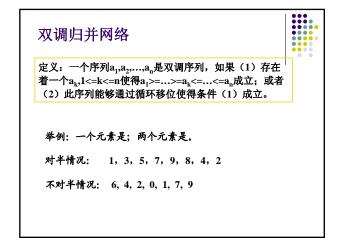
$$m = n = 2^{t} : C_{OE}^{M}(m,n) = 2C_{OE}^{M}(\frac{n}{2}, \frac{n}{2}) + n - 1 = n \log n + 1$$

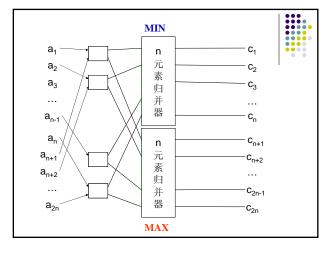
$$= \sum_{n \to \infty}^{mn} C_{OE}^{M}(m,n) = 1 + \max(D_{OE}^{M}(\frac{m}{2}, \frac{n}{2}), D_{OE}^{M}(\frac{m}{2}, \frac{n}{2}))$$

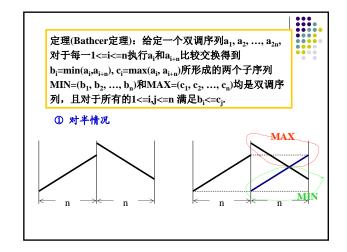
$$= \sum_{n \to \infty}^{mn} C_{OE}^{M}(n,n) = 1 + \max(D_{OE}^{M}(\frac{m}{2}, \frac{n}{2}), D_{OE}^{M}(\frac{m}{2}, \frac{n}{2}))$$

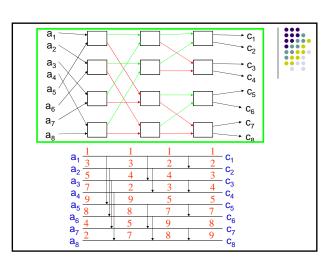
$$= \sum_{n \to \infty}^{mn} C_{OE}^{M}(m,n) = 1 + \log n = 1 + t$$

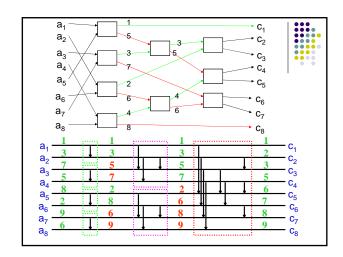








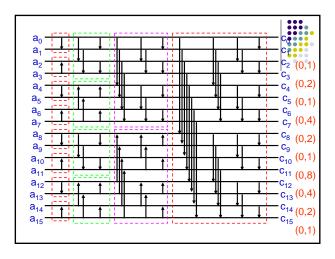


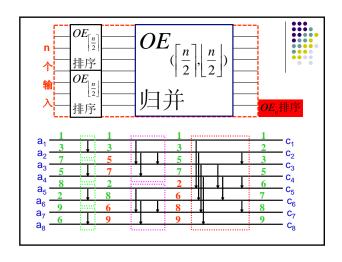


# Batcher排序网络



- ◆ 对输入数进行两两比较,以形成长度为2的诸有序序列;
- ◆ 使用奇偶归并网络和双调归并网络,对两两长度各为2的有序序列施行归并,以形成一些长度为4的有序序列;
- ◆ 重复上述步骤,直到形成两个长度各为n/2的有序序列;
- ◆ 对这两个序列进行归并最终形成结果。





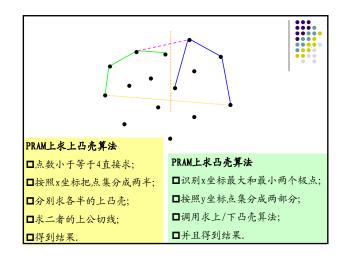
				二维网孔上的排序算法	
0	1	2	3		
4	5	6	7	行主编号:	(0,1)
8	9	10	11		(0,2) (0,1)
12	13	14	15	1,2,1,1,2,1,2,1,2,1	(0,1)
					(0,2)
0	1	4	5	洗牌编号:	(0,1)
2	3	6	7		(8,0)
8	9	12	13	1,1,1,2,1,1,2,2,1,1	(0,4)
10	11	14	15		(0,2)
					(0,1)

$$tr(2^{t}) = S\left(2^{\frac{t}{2}-1}\right) + tr(2^{t-1})$$

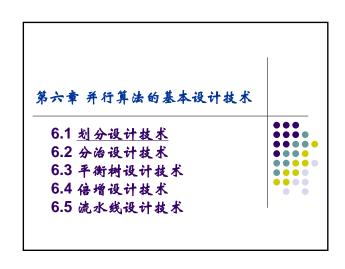
$$\sum_{k=1}^{t} tr(2^{k}) = \sum_{k=1}^{t} (t-k+1)S\left(2^{\frac{k}{2}-1}\right)$$

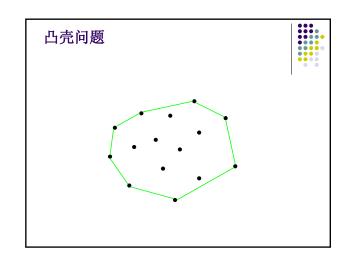
$$k = 2l - 1$$

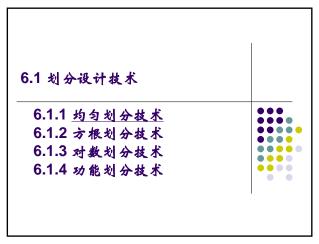
$$k = 2l -$$



# 算法描述 ◆ Batcher 双调归并算法 输入: 双调序列X=(X<sub>0</sub>,X<sub>1</sub>,...,X<sub>n-1</sub>) 输出: 非降有序序列Y=(y<sub>0</sub>,y<sub>1</sub>,...,y<sub>n-1</sub>) Procedure BITONIC\_MERG(x) Begin (1)for i=0 to n/2-1 par-do (1.1) s<sub>i</sub>=min{xi,xi+n/2} (1.2) l<sub>i</sub>=max{xi,xi+n/2} end for (2)Recursive Call: (2.1)BITONIC\_MERG(MIN=(S<sub>0</sub>,...,S<sub>n/2-1</sub>)) (2.2)BITONIC\_MERG(MIN=(l<sub>0</sub>,..., I<sub>n/2-1</sub>)) (3)output sequence MIN followed by sequence MAX







# 均匀划分技术



◆ 划分方法

n个元素A[1..n]分成p组,每组A[(i-1)n/p+1..in/p],i=1~p

◆ 示例: MIMD-SM模型上的PSRS排序

begin

(1)均匀划分:将n个元素A[1..n]均匀划分成p段,每个 $p_i$ 处理 A[(i-1)n/p+1..in/p]

(2)局部排序:  $p_i$ 调用串行排序算法对A[(i-1)n/p+1..in/p]排序

(3)选取样本: p<sub>i</sub>从其有序子序列A[(i-1)n/p+1..in/p]中选取p个样本元素

(4)样本排序:用一台处理器对p<sup>2</sup>个样本元素进行串行排序

(5)选择主元:用一台处理器从排好序的样本序列中选取p-1个主元,并

播送给其他pi

(6)主元划分: p,按主元将有序段A[(i-1)n/p+1..in/p]划分成p段 (7)全局交换: 各处理器将其有序段按段号交换到对应的处理器中

(8)归并排序:各处理器对接收到的元素进行归并排序

end.

### 6.1.2方根划分技术

◆ 划分方法

n个元素A[1..n]分成 $A[(i-1)\times\sqrt{n}+1\cdots i\times\sqrt{n}], i=1\cdots\sqrt{n}$ 

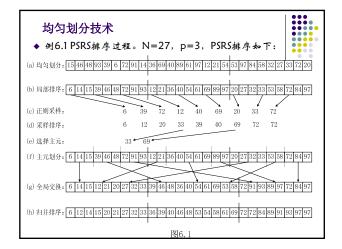
(1)方根划分: A,B分別按 $i\left[\sqrt{p}\right]$  和  $j\left[\sqrt{q}\right]$ 分成若干段( $i=1\sim\left\lfloor\sqrt{p}\right\rfloor$ 、 $j=1\sim\left\lfloor\sqrt{q}\right\rfloor$ )

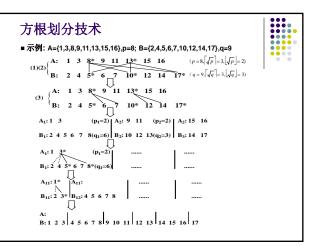
A划分元与B划分元比较(至多 $\left|\sqrt{p}\left|\cdot\right|\sqrt{q}\right|$ 对),确定A划分元应插入B中的区段

(3)段内比较: A划分元与B相应段内元素进行比较,并插入适当位置

(4)递归归并: B按插入的A划分元重新分段,与A相应段(A除去原划分元)构成了成对的段组,对每对段组递归执行(1)~(3),直至组为空时递归结束;各组仍按 $k=|\sqrt{pq}|$ 分配处理器

.





# **Time Comlexity**



- ◆ 在Phase b中,由於各處理器平行進行Quicksort,故所需時間爲O(k log k),其中k=n/p。
- ◆ 在Phase d中,對p2個資料做排序需要O(p² log p²)的時間。在Phase f中各個處理器對本地排序好的list做p-1次binary search(list的長度不大於k),所以總共需要的時間爲O(p² log p² + p log k)。
- ◆ 在Phase h中,各處理器所需要merge的大小不會超過 2k,故Phase h可在O(2k log p)時間完成。
- ・ 將上述结果相加,所需時間爲O(k log k + k log p + p log k + p² log p²)。當n≥p³時,近似於O(k log k) = O((n/p)log n),顯然是cost optimal的。

林育德,A Survey on Parallel Sorting by Regular Sampling (PSRS),台灣大學 R87921104

# 分析:第4步递归归并时,原来的k台处理器是否够用?



设A和B中各段长度分别为 $p_i$ 和 $q_i$ 

$$\begin{split} & \sum p_i = p \sum q_i = q \\ & \sum \sqrt{p_i q_i} \le \sqrt{\sum p_i \sum q_i} \\ & \sum \left| \sqrt{p_i q_i} \right| \le \left| \sum \sqrt{p_i q_i} \right| \le \left| \sqrt{\sum p_i \sum q_i} \right| \le \left| pq \right| = k \end{split}$$

### 时间复杂度分析



- ◆ 递归归并过程中,各段组中的有序序列均是A,B中的一段, 所以从A的分段来看,每个归并中的两段中,至少有一段其 长度不大于  $|\sqrt{p}|$
- ◆ 假定第i次递归归并中,某归并有一个序列长度为

# 6.1.4功能划分技术

◆ 划分方法

n个元素A[1..n]分成等长的p组,每组满足某种特性。

- ◆ 示例: (m, n)选择问题(求出n个元素中前m个最小者)
  - 功能划分:要求每组元素个数必须大于m;
  - 算法: p148算法6.4

输入: A=(a1,...,an); 输出: 前m个最小者; Begin

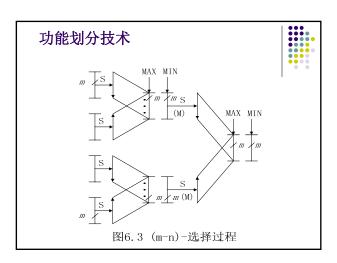
- (1) 功能划分:将A划分成g=n/m组,每组含m个元素;
- (2) 局部排序:使用Batcher排序网络将各组并行进行排序;
- (3) 两两比较:将所排序的各组两两进行比较,从而形成 MIN序列;
- (4) 排序-比较:对各个MIN序列,重复执行第(2)和第(3)步,直至

选出m个最小者。

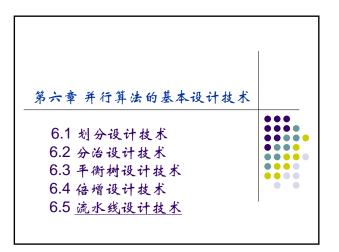
End

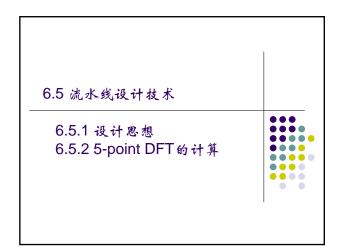
### 分析 ■算法分析 (1)算法在并行递归过程中所需的处理器数 $\leq k = \left| \sqrt{pq} \right|$ 段间比较: $\sqrt{p}$ $\sqrt{q}$ 比较对数 $\ll$ $\sqrt{pq}$ = k , 段内比较: $\sqrt{p}$ $\downarrow \sqrt{q}$ $\downarrow 0 \le \sqrt{pq}$ $\downarrow k$ 递归调用: 设 A,B 分成若干子段对为(p1,q1), (p2,q2),...... $p^{2^{-i}} \geq C$ 则Σp<sub>i</sub>≤p, Σq<sub>i</sub>≤q, 由Cauchy不等式=> $2^{-i}\log p \ge C'$ $\sum \left| \sqrt{p_i q_i} \right| \leq \left| \sum \sqrt{p_i q_i} \right| \leq \left| \sqrt{\sum p_i \sum q_i} \right| \leq \left| \sqrt{pq} \right| = k$ $2^i C' \leq \log p$ 综上,整个过程可用处理器数 $k = |\sqrt{pq}|$ 完成。 $iC'' \leq \log \log p$ (2)时间分析 记 $\lambda_i$ 是第i次递归后的A组最大长度,=> $\lambda_0$ =p, $\lambda_i \le \left\lfloor \sqrt{\lambda_{i-1}} \right\rfloor \le \cdots \le \left\lfloor p^{2^{-i}} \right\rfloor$ 算法在 $\lambda_i = 常数C$ 时终止递归,即 $p^{2^{-i}} \ge 常数C \implies i \le \log\log p + 常数C_i$ 由(1)知算法中其他各步的时间为 O(1), 所以 Valiant 归并算法时间

 $t_k(p,q) = O(\log \log p)$   $p \le q$ 









# 5-point DFT的计算



◆问题描述

5-point DFT的计算。应用素九韶(Horner)法则,

 $\begin{cases} y_0 = b_0 = a_4 \omega^0 + a_3 \omega^0 + a_2 \omega^0 + a_4 \omega^0 + a_0 \\ y_1 = b_1 = a_4 \omega^4 + a_3 \omega^3 + a_2 \omega^2 + a_4 \omega^4 + a_0 \end{aligned} + \begin{cases} y_0 = (((a_4 \omega^0 + a_3) \omega^0 + a_4) \omega^0 + a_1) \omega^0 + a_0 \\ y_1 = (((a_4 \omega^0 + a_3) \omega^0 + a_2) \omega^0 + a_1) \omega^1 + a_0 \end{aligned} + \begin{cases} y_0 = (((a_4 \omega^0 + a_3) \omega^0 + a_2) \omega^0 + a_1) \omega^0 + a_0 \\ y_2 = b_2 = a_4 \omega^0 + a_2 \omega^0 + a_2 \omega^0 + a_0 \omega^0 + a_0 \end{aligned} + \begin{cases} y_0 = (((a_4 \omega^0 + a_3) \omega^0 + a_2) \omega^0 + a_1) \omega^0 + a_0 \\ y_2 = ((((a_4 \omega^0 + a_3) \omega^0 + a_2) \omega^0 + a_1) \omega^0 + a_0 \omega^0 + a$ 

# 流水线设计技术

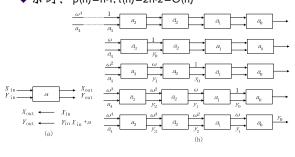


- ◆设计思想
  - 将算法流程划分成P个前后衔接的任务片 断,每个任务片断的输出作为下一个任务片 断的输入;
  - 所有任务片断按同样的速率产生出结果。
- ◆评注
  - 流水线技术是一种广泛应用在并行处理中的 技术;
  - 脉动算法(Systolic algorithm)是其中一种流水 线技术;

# 5-point DFT的计算



◆ 示例: p(n)=n-1, t(n)=2n-2=O(n)



### B(4,3) B(3,4) 矩阵相乘 B(4,2) B(3,2) B(3,3) B(2,3) B(2,4) B(1,4) B(4,1) B(3,1) B(2,2) B(1,3) B(2,1) B(1,2) B(1,1) P2,1 P2,2 P2,3 P2,4 A(3,1) A(3,2) A(3,3) A(3,4) P3.1 P3.4 A(4,1) A(4,2) A(4,3) A(4,4) P4,1 P4,3

# 第一次大作业



- ◆ 1. 设计3D-Mesh上的排序算法,分别给出算法的原理描述和 具体描述,并进行时间复杂度分析;
- ◆ 2. 设计超立方体上的并行排序算法,分别给出算法的原理描述和具体描述,并进行时间复杂度分析;
- ◆ 3. 编程实现PSRS算法,给出带注解代码和运行测试结果;
- ◆ 4. 给出一个算法例子,该算法能够体现出LoGP模型的全部内容,并给出这个算法的原理描述、具体描述以及分析结果。

# 考试题



### 说明:

- 1. 任选一题,完成后书面提交,截至时间本学期第17周;
- 2. 题目中涉及的"并行计算"可能包括结构、模型、算法、性能、 易用性等方面,所以思路要开阔;
- 3. 题目中涉及到要你进行选择的时候,一定要明确你的选择依据或者理由;
- 4. 答卷中需要包含分析或实验的内容,有新见解、完整性好或 者论述充分者得满分。

- 1. 试论述生物学系统中的并行性对并行计算的贡献。
- 2. 试论述工学系统中的并行性对并行计算的贡献。
- 3. 写出一个典型的博弈树搜索问题(或其他同等问题) 的并行算法,编程实现,进行算法分析。
- 4. 写出一个典型的数据挖掘问题的并行算法,编程实现,进行算法分析。
- 5. 试从网络协议级对第八章的选路方法和开关技术进行解释。
- 6. 应用PCAM方法学设计一个并行应用(必须要是临界 问题)。
- 7. 写出一个典型的博弈树搜索问题(或其他同等问题) 的并行算法,给出基于BSP模型和LogP模型的算法描述,进行算法分析。
- 8. 写出一个典型的数据挖掘问题的并行算法,给出基于 BSP模型和LogP模型的算法描述,进行算法分析。